

## Oscillazioni smorzate

Equazione del moto:

$$ma = -kx - \lambda v \quad (\text{l'ultimo termine rappresenta la forza d'attrito viscoso})$$

ossia:

$$\frac{d^2x}{dt^2} + 2\gamma \frac{dx}{dt} + \omega_0^2 x = 0 \quad (1)$$

$$\text{con } \omega_0^2 = k/m, \quad 2\gamma = \lambda/m$$

Si cercano soluzioni del tipo:  $e^{\alpha t}$

Sostituendo in (1):

$$\alpha^2 + 2\gamma\alpha + \omega_0^2 = 0$$

che ammette due soluzioni:

$$\alpha_{1,2} = -\gamma \pm \sqrt{\gamma^2 - \omega_0^2} \quad (2)$$

Se  $\gamma > \omega_0$  le soluzioni della (2) sono reali, il moto è sovrasmorzato:  $x = Ae^{-(\gamma+\omega)t} + Be^{-(\gamma-\omega)t}$

$$\text{ove } \omega = \sqrt{\gamma^2 - \omega_0^2}$$

Se  $\gamma < \omega_0$ , posto questa volta  $\omega = \sqrt{\omega_0^2 - \gamma^2}$  risulta  $\alpha_{1,2} = -\gamma \pm i\omega$  e la soluzione è:

$$x = e^{-\gamma t} [Ae^{i\omega t} + Be^{-i\omega t}] \quad (3)$$

che comunque dev'essere reale, dovendo rappresentare una legge oraria. Siccome risulta (formule di Eulero):

$$e^{i\omega t} = \cos(\omega t) + i \sin(\omega t)$$

$$e^{-i\omega t} = \cos(\omega t) - i \sin(\omega t)$$

sostituendo in (3):

$$x = e^{-\gamma t} [(A+B) \cos(\omega t) + i(A-B) \sin(\omega t)]$$

Dalla realtà di  $x$  si deduce che dev'essere:

$$A = a + ib \quad B = a - ib$$

e sostituendo si trova:

$$x = 2e^{-\gamma t} [a \cos(\omega t) - b \sin(\omega t)] \quad (4)$$

Posto:

$$\frac{a}{\sqrt{a^2 + b^2}} = \cos \delta, \quad \frac{b}{\sqrt{a^2 + b^2}} = \sin \delta$$

sostituendo nella (4) otteniamo:

$$x = 2\sqrt{a^2 + b^2} e^{-\gamma t} [\cos \delta \cos(\omega t) - \sin \delta \sin(\omega t)] = C e^{-\gamma t} \cos(\omega t + \delta)$$

### Oscillazioni forzate; risonanza

Equazione del moto:

$$m\ddot{x} = -kx - \lambda\dot{x} + F_0 \cos(\omega t) \quad (\text{questa } \omega \text{ non c'entra niente con la precedente!})$$

ossia:

$$\frac{d^2x}{dt^2} + 2\gamma \frac{dx}{dt} + \omega_0^2 x = \frac{F_0}{m} \cos(\omega t) \quad (5)$$

La soluzione generale della (5) consiste nella soluzione generale della omogenea associata (1) a cui si aggiunge un integrale particolare della (5) (equazione completa). La soluzione generale della omogenea associata si esaurisce comunque in un transitorio; a regime sopravvive solo la soluzione particolare. Quest'ultima può essere cercata (in questo caso) di forma sinusoidale:

$$x = A \sin(\omega t - \alpha);$$

le sue derivate:

$$\frac{dx}{dt} = A\omega \cos(\omega t - \alpha); \quad \frac{d^2x}{dt^2} = -A\omega^2 \sin(\omega t - \alpha)$$

Sostituendo nella (5):

$$-A\omega^2 \sin(\omega t - \alpha) + 2\gamma A\omega \cos(\omega t - \alpha) + \omega_0^2 A \sin(\omega t - \alpha) = \frac{F_0}{m} \cos(\omega t)$$

Riordinando:

$$A(\omega_0^2 - \omega^2) [\sin(\omega t) \cos \alpha - \cos(\omega t) \sin \alpha] + 2\gamma A [\cos(\omega t) \cos \alpha + \sin(\omega t) \sin \alpha] = \frac{F_0}{m} \cos(\omega t)$$

Raccogliamo i termini in seno e coseno:

$$\left[ A(\omega_0^2 - \omega^2) \cos \alpha + 2\gamma A \omega \sin \alpha \right] \sin(\omega t) + \left[ 2\gamma A \omega \cos \alpha - A(\omega_0^2 - \omega^2) \sin \alpha - \frac{F_0}{m} \right] \cos(\omega t) = 0 \quad (6)$$

La (6) dev'essere soddisfatta *ad ogni istante*; ciò è possibile solo se i fattori che moltiplicano il seno ed il coseno si annullano. Ossia:

$$\left[ A(\omega_0^2 - \omega^2) \cos \alpha + 2\gamma A \omega \sin \alpha \right] = 0 \quad (7)$$

$$\left[ 2\gamma A \omega \cos \alpha - A(\omega_0^2 - \omega^2) \sin \alpha - \frac{F_0}{m} \right] = 0 \quad (8)$$

La (7) consente di trovare l'angolo  $\alpha$ :

$$\tan \alpha = \frac{\omega^2 - \omega_0^2}{2\gamma\omega} \quad (9)$$

Inoltre, tenendo presente le relazioni:

$$\sin \alpha = \frac{\tan \alpha}{\sqrt{1 + \tan^2 \alpha}} \quad ; \quad \cos \alpha = \frac{1}{\sqrt{1 + \tan^2 \alpha}}$$

sostituendole nella (8) si trova:

$$A \left[ \frac{2\gamma\omega}{\sqrt{1 + \tan^2 \alpha}} + \frac{(\omega^2 - \omega_0^2) \tan \alpha}{\sqrt{1 + \tan^2 \alpha}} \right] = \frac{F_0}{m}$$

e dunque:

$$A = \frac{F_0}{m} \frac{1}{\sqrt{(\omega^2 - \omega_0^2)^2 + 4\gamma^2 \omega^2}}$$

dove si è fatto uso della (9).

L'ampiezza tende a  $F_0/k$  quando  $\omega \rightarrow 0$  (limite delle basse frequenze) e tende a zero nel limite di alte frequenze. Risulta massima per  $\omega = \sqrt{\omega_0^2 - 2\gamma^2}$ , condizione di risonanza di ampiezza; il valore di  $A$  è tanto maggiore quanto minore è l'attrito.

Calcolando la velocità troviamo:

$$v = \omega A \cos(\omega t - \alpha) = v_0 \cos(\omega t - \alpha)$$

$$\text{con } v_0 = \frac{\omega F_0 / m}{\sqrt{(\omega^2 - \omega_0^2)^2 + 4\gamma^2 \omega^2}} = \frac{F_0}{\sqrt{\lambda^2 + (m\omega - k/\omega)^2}}$$

che risulta massima quando  $\omega = \omega_0$ , il che implica dalla (9) che  $\alpha = 0$ . Si parla di risonanza di fase e in queste condizioni si ha il massimo trasferimento di energia dalla forzante al sistema.