

| Es. 1 | Es. 2 | Es. 3 | Totale |
|-------|-------|-------|--------|
|       |       |       |        |

|                                   |       |                                 |
|-----------------------------------|-------|---------------------------------|
| Analisi e geometria 2<br>Docente: |       | Primo appello<br>13 luglio 2010 |
| Cognome:                          | Nome: | Matricola:                      |

• Ogni risposta deve essere giustificata. Gli esercizi vanno svolti su questi fogli, nello spazio sotto il testo e, in caso di necessità, sul retro. I fogli di brutta a quadretti non devono essere consegnati. Durante la prova non è consentito l'uso di libri, quaderni, calcolatrici e telefoni.

### SOLUZIONE DI UNO DEI COMPITI

1. a) Data la matrice

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 2 & -2 & 0 \\ -2 & 9 & 2 \\ 0 & 2 & 2 \end{bmatrix}$$

si trovino, se possibile, una matrice ortogonale  $\mathbf{Q}$  e una matrice diagonale  $\mathbf{D}$  tali che  $\mathbf{D} = \mathbf{Q}^T \mathbf{A} \mathbf{Q}$ .

b) La funzione (forma quadratica)

$$q(x, y, z) = 2x^2 - 4xy + 9y^2 + 4yz + 2z^2$$

ha nell'origine  $(0, 0, 0)$  un punto di massimo assoluto, di minimo assoluto o di sella? Giustificare la risposta.

**Soluzione** La matrice  $\mathbf{A}$  è simmetrica, perciò per il teorema spettrale esistono una matrice ortogonale  $\mathbf{Q}$  e una matrice diagonale  $\mathbf{D}$  tali che  $\mathbf{D} = \mathbf{Q}^T \mathbf{A} \mathbf{Q}$ . La matrice  $\mathbf{D}$  ha sulla diagonale principale gli autovalori di  $\mathbf{A}$ , che sono le radici del polinomio caratteristico:

$$\begin{aligned} \begin{vmatrix} 2-\lambda & -2 & 0 \\ -2 & 9-\lambda & 2 \\ 0 & 2 & 2-\lambda \end{vmatrix} &= (2-\lambda) \begin{vmatrix} 9-\lambda & 2 \\ 2 & 2-\lambda \end{vmatrix} + 2 \begin{vmatrix} -2 & 0 \\ 2 & 2-\lambda \end{vmatrix} = \\ &= (2-\lambda)(\lambda^2 - 11\lambda + 18 - 4) + 2(-2)(2-\lambda) = (2-\lambda)(\lambda-1)(\lambda-10) \end{aligned}$$

Gli autovalori di  $\mathbf{A}$  sono perciò  $\lambda_1 = 1$ ,  $\lambda_2 = 2$  e  $\lambda_3 = 10$ .

L'autospazio relativo a  $\lambda_1 = 1$  è la retta di equazioni

$$(\mathbf{A} - \mathbf{I})\mathbf{x} = \mathbf{0},$$

cioè  $x - 2y = 2y + z = 0$ . Un versore su questa retta è  $[2/3, 1/3, -2/3]^T$ .

L'autospazio relativo a  $\lambda_2 = 2$  è la retta di equazioni

$$(\mathbf{A} - 2\mathbf{I})\mathbf{x} = \mathbf{0},$$

cioè  $x - z = y = 0$ . Un versore su questa retta è  $[\sqrt{2}/2, 0, \sqrt{2}/2]^T$ .

L'autospazio relativo a  $\lambda_3 = 10$  è la retta di equazioni

$$(\mathbf{A} - 10\mathbf{I})\mathbf{x} = \mathbf{0},$$

cioè  $4x + y = y - 4z = 0$ . Un versore su questa retta è  $\frac{\sqrt{2}}{6}[1, -4, -1]^T$ .

Le due matrici

$$\mathbf{Q} = \begin{bmatrix} \frac{2}{3} & \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{6} \\ \frac{1}{3} & 0 & -\frac{2\sqrt{2}}{3} \\ -\frac{2}{3} & \frac{\sqrt{2}}{2} & -\frac{\sqrt{2}}{6} \end{bmatrix} \quad \mathbf{D} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 10 \end{bmatrix}$$

hanno le proprietà richieste.

Infine la forma quadratica in b) ha come matrice associata proprio la matrice  $\mathbf{A}$ . Siccome gli autovalori di  $\mathbf{A}$  sono positivi,  $q(x, y, z) > 0$  per ogni  $(x, y, z) \neq (0, 0, 0)$ , per cui l'origine è un punto di minimo assoluto per  $q(x, y, z)$ .

2. In  $\mathbb{R}^3$ , si consideri il campo vettoriale

$$\mathbf{F}(x, y, z) = -xy \mathbf{i} + xy \mathbf{k}$$

Sia  $S$  la porzione della superficie di equazione

$$S = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid z = 3 - x^2 - y^2\}$$

la cui proiezione sul piano  $x, y$  è il disco

$$D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x^2 + y^2 \leq 1\}$$

Si fissi su  $S$  una orientazione mediante un versore normale  $\mathbf{n}$ , in modo tale che nel punto  $(0, 0, 3) \in S$  il versore  $\mathbf{n}$  sia diretto come  $\mathbf{k}$ .

a) Enunciare il teorema di Stokes nello spazio.

b) Calcolare il flusso di  $\text{rot } \mathbf{F}$  attraverso la superficie  $S$ , orientata con il versore normale  $\mathbf{n}$  fissato.

c) Trovare l'area di  $S$ .

### Soluzione

b) Facendo i conti, si trova:

$$\text{rot } \mathbf{F} = x \mathbf{i} - y \mathbf{j} + x \mathbf{k}$$

Per il calcolo del flusso di  $\text{rot } \mathbf{F}$  attraverso  $S$ , possiamo usare il teorema di Stokes. Per tale teorema, se  $C = \partial S$  è il bordo orientato di  $S$  (con l'orientazione indotta da quella di  $S$ ) e  $S'$  è una qualunque superficie (orientata) con lo stesso bordo orientato  $C$ , si ha

$$\Phi_S(\text{rot } \mathbf{F}) = \Phi_{S'}(\text{rot } \mathbf{F})$$

Scegliamo come  $S'$  il disco

$$S' = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x^2 + y^2 \leq 1, \quad z = 2\}$$

L'orientazione giusta da fissare sul disco  $S'$  (se vogliamo che  $S'$  e  $C = \partial S'$  siano coerentemente orientati) è quella data dal vettore

$$\mathbf{n} = \mathbf{k} = (0, 0, 1)$$

Allora

$$\langle \text{rot } \mathbf{F}, \mathbf{n} \rangle = \langle (x, -y, x), (0, 0, 1) \rangle = x$$

Quindi

$$\begin{aligned} \Phi_S(\text{rot } \mathbf{F}) &= \Phi_{S'}(\text{rot } \mathbf{F}) \\ &= \int_{S'} \langle \text{rot } \mathbf{F}, \mathbf{n} \rangle dS \\ &= \int_{S'} x dS \\ &= 0 \end{aligned}$$

(L'ultimo integrale è nullo per motivi di simmetria).

Si può calcolare il flusso di  $\text{rot } \mathbf{F}$  attraverso  $S$  anche usando direttamente la definizione di flusso. Una parametrizzazione di  $S$  è

$$S: \mathbf{P}(u, v) = u \mathbf{i} + v \mathbf{j} + (3 - u^2 - v^2) \mathbf{k}, \quad (u, v) \in D$$

Inoltre si ha:

$$\begin{aligned} \mathbf{n} dS &= (\mathbf{P}_u \wedge \mathbf{P}_v) dS = (2u \mathbf{i} + 2v \mathbf{j} + \mathbf{k}) du dv \\ \langle \text{rot } \mathbf{F}, \mathbf{n} \rangle dS &= 2u^2 - 2v^2 + u. \end{aligned}$$

Quindi

$$\Phi_S(\text{rot } \mathbf{F}) := \int_D (2u^2 - 2v^2 + u) du dv = 0.$$

Un terzo modo per calcolare lo stesso flusso consiste nell'usare il teorema di Stokes, calcolando l'integrale di  $\mathbf{F}$  lungo il bordo  $C = \partial S$ :

$$\Phi_S(\text{rot } \mathbf{F}) = \int_{\partial S} \langle \mathbf{F}, d\mathbf{P} \rangle$$

Una parametrizzazione del bordo è

$$\mathbf{P}(t) = (\cos t)\mathbf{i} + (\sin t)\mathbf{j} + 2\mathbf{k}, \quad 0 \leq t \leq 2\pi$$

e quindi

$$\mathbf{P}'(t) = (-\sin t)\mathbf{i} + (\cos t)\mathbf{j} + 0\mathbf{k}$$

La restrizione di  $\mathbf{F}$  al bordo è

$$\mathbf{F}(t) = (-\cos t \sin t)\mathbf{i} + (\cos t \sin t)\mathbf{k}$$

Quindi, per il teorema di Stokes, il flusso  $\Phi_S(\text{rot } \mathbf{F})$  è uguale a

$$\int_{\partial S} \langle \mathbf{F}, d\mathbf{P} \rangle = \int_0^{2\pi} \langle \mathbf{F}(t), \mathbf{P}'(t) \rangle dt = \int_0^{2\pi} \cos t \sin^2 t dt = 0.$$

c) L'area di  $S$  è data dall'integrale

$$\int_S dS$$

Ricordiamo che l'elemento d'area  $dS$  per una superficie  $S$  grafico di una funzione  $z = f(x, y)$ ,  $(x, y) \in D \subset \mathbb{R}^2$ , è

$$\int_S dS = \int_D \sqrt{1 + \left(\frac{\partial f}{\partial x}\right)^2 + \left(\frac{\partial f}{\partial y}\right)^2} dx dy$$

Nel nostro caso,

$$\int_S dS = \int_D \sqrt{1 + 4x^2 + 4y^2} dx dy$$

dove

$$D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x^2 + y^2 \leq 1\}$$

Conviene passare a coordinate polari:

$$\begin{aligned} \int_D \sqrt{1 + 4x^2 + 4y^2} dx dy &= \int_0^{2\pi} \int_0^1 \sqrt{1 + 4r^2} r dr d\vartheta \\ &= 2\pi \cdot \frac{1}{12} (1 + 4r^2)^{3/2} \Big|_0^1 \\ &= \frac{\pi}{6} \cdot [5\sqrt{5} - 1] \end{aligned}$$

3. Sia data la funzione

$$f(x, y) = \begin{cases} x^6 \sin\left(\frac{1}{x^2 + y^2}\right), & \text{se } (x, y) \neq (0, 0); \\ 0, & \text{se } (x, y) = (0, 0). \end{cases}$$

- a) Stabilire se  $f$  è continua nell'origine;
- b) Stabilire se  $f$  ammette derivate parziali prime nell'origine;
- c) Stabilire se  $f$  è differenziabile nell'origine;
- d) Supponiamo che una funzione sia differenziabile in un punto. Ciò garantisce che le derivate parziali prime, in tale punto, siano continue? Giustificare la risposta.

### Soluzione

Per il calcolo dei limiti che seguono si utilizza il teorema del limite del prodotto di una funzione limitata per una infinitesima.

1)  $f$  è continua:

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x, y) = \lim_{\rho \rightarrow 0} \rho^6 \cos^6 \theta \sin \frac{1}{\rho^2} = 0 \text{ uniformemente risp. a } \theta$$

2)  $f$  ammette le derivate parziali prime nell'origine:

$$f_x(0, 0) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(h, 0) - 0}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} h^5 \sin \frac{1}{h^2} = 0,$$

Analogamente

$$f_y(0, 0) = 0$$

2)  $f$  è differenziabile. Verifichiamo che

$$\lim_{(h,k) \rightarrow (0,0)} \frac{f(h, k) - f(0, 0) - f_x(0, 0)h - f_y(0, 0)k}{\sqrt{h^2 + k^2}} = 0.$$

Infatti

$$\begin{aligned} & \lim_{(h,k) \rightarrow (0,0)} \frac{h^6 \sin\left(\frac{1}{h^2+k^2}\right)}{\sqrt{h^2 + k^2}} = \\ & \lim_{\rho \rightarrow 0} \frac{\rho^6 \cos^6 \theta \sin\left(\frac{1}{\rho^2}\right)}{\rho} = 0 \text{ uniformemente risp. a } \theta. \end{aligned}$$